U-BRAIN センサーによる ロボット応用技術

二足歩行・マニピュレータ・車輪 型・教育用ロボットへの展開

臼田総合研究所株式会社作成



概要

U-BRAINセンサーの基本特長

- 24軸センシング(加速度・ジャイロ・磁気・圧力・温度等)
- 高精度モーションキャプチャ&リアルタイムデータ処理
- IoT通信機能によるクラウド連携

本資料の目的

- ロボット制御への具体的応用事例を紹介
- 各分野での優位性と実装ポイントを提示



二足歩行ロボットのバランス制御

ΗŪ

課題

- 二足歩行は重心移動が複雑で転倒リスクが高い
- 不整地での安定歩行が難しい

(3)

U-BRAINの解決策

リアルタイム姿勢検知(3D加速度+ ジャイロ融合)

ZMP (Zero Moment Point) 制御との統合

路面の微細な傾きをセンシング →即時フィードバック制御

期待効果

- 安定した二足歩行
- 階段・段差での転倒防止



マニピュレータの精密動作

課題

- 微細作業(組立・ 検査)において数 mm以下の誤差が 致命的
- 人間の手作業に近 い精度と柔軟性が 求められる

U-BRAINの解 決策

- 多軸センサーによる手先位置と関節 角度の高精度推定
- カ覚・トルクセン シングとの組み合 わせ
- 振動・摩擦を検知 して補正制御

応用例

- 半導体部品組立
- 医療用ロボット アーム



車輪型ロボットの障害物回避



課題

- 自律走行時の衝突回避とスムーズな経路探索
- 不整地や傾斜路での走行安定性

U-BRAINの解決策

- ・ 加速度+磁気センサーによる進行方向 安定化
- 路面傾斜の検知と車輪トルク制御
- 障害物センサーとの融合(LiDAR・超音波)

応用効果

- 倉庫物流ロボットの効率化
- 移動サービスロボットの安全性向上



教育用ロボットへの応用

背景

- STEM教育・プログラミン グ教育の需要拡大
- 学習者がロボットの動作を 体感できる教材が必要

U-BRAINの強み

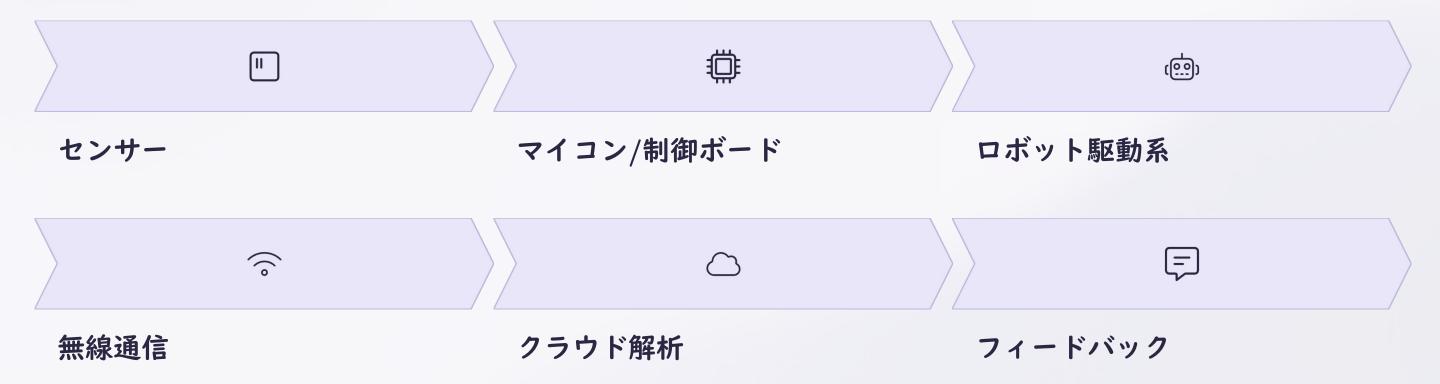
- ・ 小型・低消費電力 → 教育用 ロボットに適合
- API提供によりプログラミング学習との連携が容易
- 動作データをクラウド保存→ 学習効果の可視化

応用例

- 小学生向けプログラミング教材
- 大学・研究室での制御理論教育

システム構成例

図解:U-BRAINセンサーを搭載したロボットの制御系統



実装形態

- 外付けモジュール型
- ロボット組込型

まとめ・今後の展望

まとめ

U-BRAINは ロボットの感覚器官 として機能

• 二足歩行・精密作業・自律移動・教育分野で応用可能

今後の展望

- AI解析との統合で自律性をさらに向上
- 医療・介護・サービスロボット分野への展開

お問い合わせ先

臼田総合研究所株式会社

info@usudasouken.com